



第15回全日本学生室内飛行ロボットコンテスト

機体審査用紙 (一般)

エントリー部門			所属	名城大学	
一般部門					
			機体名	(フリガナ) イーグル	
予選飛行順	決勝飛行順	エントリーNo.		Eagle	
機体諸元					
種類	<input checked="" type="checkbox"/> 飛行機(ヘリウム使用 有・ <input type="checkbox"/> 無) <input type="checkbox"/> 回転翼機(主回転翼を動力駆動しないもの) <input type="checkbox"/> ハイブリッド機 <input type="checkbox"/> 飛行船(浮揚ガスはヘリウムガスに限る)				
全長	500		mm		
全幅	1500		mm		
全高	195		mm		
					
機体の特徴 (Simple is the best!)					
空虚重量	197.8 グラム		注1: 離陸重量から救援物資とペイロードの重量を除いた重量. 注2: 飛行船の場合はヘリウム浮力を除く.		
バッテリー	種類: <input checked="" type="checkbox"/> Li-Po, <input type="checkbox"/> Li-Fe		セル数: 2 セル		
重心位置 (救援物資除く)	(主翼前縁) を基準に, (尾翼) 方向へ (35) mm				
主翼面積と翼面荷重 (注: 飛行船はガス容積を記載)	主翼面積: 30		翼面荷重: 6.59		グラム/dm ² (ガス容積: m ³)
					
物資を輪ゴムで固定し、サーボに引掛ける			物資にマジックテープを張ってあるので、布で物資を回収する		
全計画から開発までの期間: 約 12 週間			試験・練習総飛行時間: 約 12 時間		

この面は記載せずに提出

	機体審査項目	審査結果			備考
		練習前	予選前	決勝前	
1 種類	1) 種類	<input type="checkbox"/> 飛行機 <input type="checkbox"/> 回転翼機 <input type="checkbox"/> ハイブリッド機 <input type="checkbox"/> 飛行船			
	2) オリジナル性 ○×				
2 重量	空虚重量 ・飛行船は最大長 ・離陸重量から救援物資除く	g cm	g cm	g cm	200.0g 以下 (飛行船は 170cm 以下)
3 動力	1) 動力系統種類 ○×				電池と電動モータでプロペラを回す方式か？(回転翼機は別条件)
	2) モータ・プロペラの取付・安全性 ○×				留具の誤使用, クラック, 接着・取り付け不良等
	3) 絶縁 ○×				絶縁皮膜の徹底. 振動・墜落時の衝撃でショートしないように.
4 バッテリー	1) 種類	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	Li-Po :2セル以下(3.4~3.7V/セル) Li-Fe :2セル以下(3.3V/セル)
	2) セル数	セル	セル	セル	
	3) 残量・劣化具合 ○×				膨張など劣化や損傷がみられないか. 送信機のバッテリー残量
5 機体	1) 進行方向の先端・突起部安全性 ○×				制御不能時の機体が周囲に危害を与えにくい対策されているか. バリが残っていないか.
	2) 組立・装備状態安全性 ○×				クラック, 接着不良, 取り付け不良. リンケージの仮止は不可. ガタはないか.
6 無線方式	1) 2.4GHz(受信機とリンクして確認) ○×				ラジコン専用周波数
	2) 送受信部改造無し ○×				プロポ・データ伝送送受信器技術適合マークの確認
	3) 非常時 ON-OFF 機能 ○×				緊急時には動力を遠隔操作により確実にOFFできるか.
	4) フェールセーフ機能 ○×				プロポの電源を切るとスロットルがオフとなるか.
7	推進系統全開, フル操作の安全性 ○×				ランダムなフルパワーとフル反転状態の組合せで, 全機機能し, 安全上の問題が無いことを確認.
8	その他 (備考)				
9	機体審査結果 ○×				

第15回全日本学生室内飛行ロボットコンテスト
機体審査用紙 (一般)

エントリー部門			所属	高知工科大学
一般部門				
予選飛行順	決勝飛行順	エントリーNo.	機体名	(フリガナ) ヤイロ
12		22		YAiRO
機体諸元				
種類	<input checked="" type="checkbox"/> 飛行機(ヘリウム使用 有・ (無)) <input type="checkbox"/> 回転翼機(主回転翼を動力駆動しないもの) <input type="checkbox"/> ハイブリッド機 <input type="checkbox"/> 飛行船(浮揚ガスはヘリウムガスに限る)			
全長	920 mm			
全幅	1200 mm			
全高	350 mm			
				
ラダー、エレベーターのみならず、エルロンを追加し、操作性を重視した機体。				
空虚重量	183.5 グラム		注1: 離陸重量から救援物資とペイロードの重量を除いた重量。 注2: 飛行船の場合はヘリウム浮力を除く。	
バッテリー	種類: <input checked="" type="checkbox"/> Li-Po, <input type="checkbox"/> Li-Fe		セル数: 2 セル	
重心位置 (救援物資除く)	主翼前縁先端を基準に、後端方向へ 110 mm			
主翼面積と翼面荷重 (注: 飛行船はガス容積を記載)	主翼面積: 30.0 dm ² , 翼面荷重: 6.12 グラム/dm ²			
				
全計画から開発までの期間: 約		6 週間	試験・練習総飛行時間: 約 10 時間	

この面は記載せずに提出

	機体審査項目	審査結果			備考
		練習前	予選前	決勝前	
1 種類	1) 種類	<input type="checkbox"/> 飛行機 <input type="checkbox"/> 回転翼機 <input type="checkbox"/> ハイブリッド機 <input type="checkbox"/> 飛行船			
	2) オリジナル性 ○×				
2 重量	空虚重量 ・飛行船は最大長 ・離陸重量から救援物資除く	g cm	g cm	g cm	200.0g 以下 (飛行船は 170cm 以下)
3 動力	1) 動力系統種類 ○×				電池と電動モータでプロペラを回す方式か？(回転翼機は別条件)
	2) モータ・プロペラの取付・安全性 ○×				留具の誤使用, クラック, 接着・取り付け不良等
	3) 絶縁 ○×				絶縁皮膜の徹底. 振動・墜落時の衝撃でショートしないように.
4 バッテリー	1) 種類	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	Li-Po :2セル以下(3.4~3.7V/セル) Li-Fe :2セル以下(3.3V/セル)
	2) セル数	セル	セル	セル	
	3) 残量・劣化具合 ○×				膨張など劣化や損傷がみられないか. 送信機のバッテリー残量
5 機体	1) 進行方向の先端・突起部安全性 ○×				制御不能時の機体が周囲に危害を与えにくい対策されているか. バリが残っていないか.
	2) 組立・装備状態安全性 ○×				クラック, 接着不良, 取り付け不良. リンケージの仮止は不可. ガタはないか.
6 無線方式	1) 2.4GHz(受信機とリンクして確認) ○×				ラジコン専用周波数
	2) 送受信部改造無し ○×				プロポ・データ伝送送受信器技術適合マークの確認
	3) 非常時 ON-OFF 機能 ○×				緊急時には動力を遠隔操作により確実にOFFできるか.
	4) フェールセーフ機能 ○×				プロポの電源を切るとスロットルがオフとなるか.
7	推進系統全開, フル操作の安全性 ○×				ランダムなフルパワーとフル反転状態の組合せで, 全機機能し, 安全上の問題が無いことを確認.
8	その他 (備考)				
9	機体審査結果 ○×				

第15回全日本学生室内飛行ロボットコンテスト
機体審査用紙 (一般)

エントリー部門			所属	慶應義塾大学
一般部門				
予選飛行順	決勝飛行順	エントリーNo.	機体名	(フリガナ) ロギフライセブン
13		1		Rogyfly-7
機体諸元				
種類	<input checked="" type="checkbox"/> 飛行機(ヘリウム使用 有・無) <input type="checkbox"/> 回転翼機(主回転翼を動力駆動しないもの) <input type="checkbox"/> ハイブリッド機 <input type="checkbox"/> 飛行船(浮揚ガスはヘリウムガスに限る)			
全長	850mm			
全幅	1100mm			
全高	270mm			
				
高い耐久性と運動性、素早い物資の取り付けを可能にする電磁石式の投下装置。				
空虚重量	140 グラム			注1: 離陸重量から救援物資とペイロードの重量を除いた重量。 注2: 飛行船の場合はヘリウム浮力を除く。
バッテリー	種類: <input checked="" type="checkbox"/> Li-Po, <input type="checkbox"/> Li-Fe		セル数: 2 セル	
重心位置 (救援物資除く)	(主翼前縁) を基準に, (尾翼) 方向へ (60) mm			
主翼面積と翼面荷重 (注: 飛行船はガス容積を記載)	主翼面積: 22 dm ²		翼面荷重: 6.4 グラム/dm ² (ガス容積: m ³)	
		なし		
全計画から開発までの期間: 約 17 週間		試験・練習総飛行時間: 約 10 時間		

この面は記載せずに提出

	機体審査項目	審査結果			備考
		練習前	予選前	決勝前	
1 種類	1) 種類	<input type="checkbox"/> 飛行機 <input type="checkbox"/> 回転翼機 <input type="checkbox"/> ハイブリッド機 <input type="checkbox"/> 飛行船			
	2) オリジナル性 ○×				
2 重量	空虚重量 ・飛行船は最大長 ・離陸重量から救援物資除く	g cm	g cm	g cm	200.0g 以下 (飛行船は 170cm 以下)
3 動力	1) 動力系統種類 ○×				電池と電動モータでプロペラを回す方式か？(回転翼機は別条件)
	2) モータ・プロペラの取付・安全性 ○×				留具の誤使用, クラック, 接着・取り付け不良等
	3) 絶縁 ○×				絶縁皮膜の徹底. 振動・墜落時の衝撃でショートしないように.
4 バッテリー	1) 種類	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	Li-Po :2セル以下(3.4~3.7V/セル) Li-Fe :2セル以下(3.3V/セル)
	2) セル数	セル	セル	セル	
	3) 残量・劣化具合 ○×				膨張など劣化や損傷がみられないか. 送信機のバッテリー残量
5 機体	1) 進行方向の先端・突起部安全性 ○×				制御不能時の機体が周囲に危害を与えにくい対策されているか. バリが残っていないか.
	2) 組立・装備状態安全性 ○×				クラック, 接着不良, 取り付け不良. リンケージの仮止は不可. ガタはないか.
6 無線方式	1) 2.4GHz(受信機とリンクして確認) ○×				ラジコン専用周波数
	2) 送受信部改造無し ○×				プロポ・データ伝送送受信器技術適合マークの確認
	3) 非常時 ON-OFF 機能 ○×				緊急時には動力を遠隔操作により確実にOFFできるか.
	4) フェールセーフ機能 ○×				プロポの電源を切るとスロットルがオフとなるか.
7	推進系統全開, フル操作の安全性 ○×				ランダムなフルパワーとフル反転状態の組合せで, 全機機能し, 安全上の問題が無いことを確認.
8	その他 (備考)				
9	機体審査結果 ○×				

第15回全日本学生室内飛行ロボットコンテスト

機体審査用紙 (一般)

エントリー部門			所属	室蘭工業大学
一般部門				
予選飛行順	決勝飛行順	エントリーNo.	機体名	(フリガナ) ライチョウ
				雷鳥
機体諸元				
種類	<input checked="" type="checkbox"/> 飛行機(ヘリウム使用 無) <input type="checkbox"/> 回転翼機(主回転翼を動力駆動しないもの) <input checked="" type="checkbox"/> ハイブリッド機 <input type="checkbox"/> 飛行船(浮揚ガスはヘリウムガスに限る)			
	全長	556mm		
	全幅	740mm		
	全高	160mm		
				
				
拡張性を重視し、双胴機とした。				
空虚重量	440 グラム		注1：離陸重量から救援物資とペイロードの重量を除いた重量。 注2：飛行船の場合はヘリウム浮力を除く。	
バッテリー	種類： <input checked="" type="checkbox"/> Li-Po, <input type="checkbox"/> Li-Fe		セル数： 2セル	
重心位置 (救援物資除く)	(主翼前縁) を基準に、(尾翼) 方向へ (120) mm			
主翼面積と翼面荷重 (注：飛行船はガス容積を記載)	主翼面積：		14.8dm ² 、翼面荷重：	12.5 グラム/dm ² (ガス容積： m ³)
				
	投下機構と同じ		袋に収納し胴体前面に搭載	
全計画から開発までの期間： 約	3週間	試験・練習総飛行時間： 約	0時間	

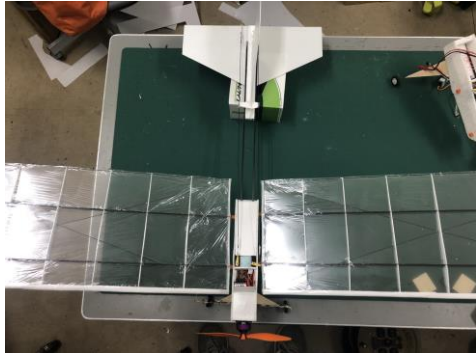


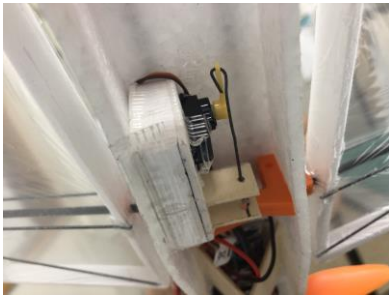
「本書式は全2ページです。越える場合は各ページの表の幅を適宜修正してPDFで2ページに収めること。」

この面は記載せずに提出

	機体審査項目	審査結果			備考
		練習前	予選前	決勝前	
1 種類	1) 種類	<input type="checkbox"/> 飛行機 <input type="checkbox"/> 回転翼機 <input type="checkbox"/> ハイブリッド機 <input type="checkbox"/> 飛行船			
	2) オリジナル性 ○×				
2 重量	空虚重量 ・飛行船は最大長 ・離陸重量から救援物資除く	g cm	g cm	g cm	200.0g 以下 (飛行船は 170cm 以下)
3 動力	1) 動力系統種類 ○×				電池と電動モータでプロペラを回す方式か？(回転翼機は別条件)
	2) モータ・プロペラの取付・安全性 ○×				留具の誤使用, クラック, 接着・取り付け不良等
	3) 絶縁 ○×				絶縁皮膜の徹底. 振動・墜落時の衝撃でショートしないように.
4 バッテリー	1) 種類	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	Li-Po :2セル以下(3.4~3.7V/セル) Li-Fe :2セル以下(3.3V/セル)
	2) セル数	セル	セル	セル	
	3) 残量・劣化具合 ○×				膨張など劣化や損傷がみられないか. 送信機のバッテリー残量
5 機体	1) 進行方向の先端・突起部安全性 ○×				制御不能時の機体が周囲に危害を与えにくい対策されているか. バリが残っていないか.
	2) 組立・装備状態安全性 ○×				クラック, 接着不良, 取り付け不良. リンケージの仮止は不可. ガタはないか.
6 無線方式	1) 2.4GHz(受信機とリンクして確認) ○×				ラジコン専用周波数
	2) 送受信部改造無し ○×				プロポ・データ伝送送受信器技術適合マークの確認
	3) 非常時 ON-OFF 機能 ○×				緊急時には動力を遠隔操作により確実にOFFできるか.
	4) フェールセーフ機能 ○×				プロポの電源を切るとスロットルがオフとなるか.
7	推進系統全開, フル操作の安全性 ○×				ランダムなフルパワーとフル反転状態の組合せで, 全機機能し, 安全上の問題が無いことを確認.
8	その他 (備考)				
9	機体審査結果 ○×				

第15回全日本学生室内飛行ロボットコンテスト

機体審査用紙 (一般)

エントリー部門			所属	鳥取大学カルマンプロジェクト	
一般部門					
予選飛行順	決勝飛行順	エントリーNo.	機体名	(フリガナ) カワセミ	
				翠-Kawasemi-	
機体諸元					
種類	<input checked="" type="checkbox"/> 飛行機(ヘリウム使用 有・ (無)) <input type="checkbox"/> 回転翼機(主回転翼を動力駆動しないもの) <input type="checkbox"/> ハイブリッド機 <input type="checkbox"/> 飛行船(浮揚ガスはヘリウムガスに限る)				
全長	780mm				
全幅	1350mm				
全高	285mm				
ボディ剛性や落下・衝突時の耐ショック性に優れている機体					
空虚重量	196 グラム 注1: 離陸重量から救援物資とペイロードの重量を除いた重量。 注2: 飛行船の場合はヘリウム浮力を除く。				
バッテリー	種類: <input checked="" type="checkbox"/> Li-Po, <input type="checkbox"/> Li-Fe	セル数: 2セル			
重心位置 (救援物資除く)	(機種先端) を基準に, (尾翼) 方向へ (145) mm				
主翼面積と翼面荷重 (注: 飛行船はガス容積を記載)	主翼面積: 30.0 dm ² , 翼面荷重: 6.62 グラム/dm ² (ガス容積: m ³)				
					
全計画から開発までの期間: 約 14 週間		試験・練習総飛行時間: 約 20 時間			

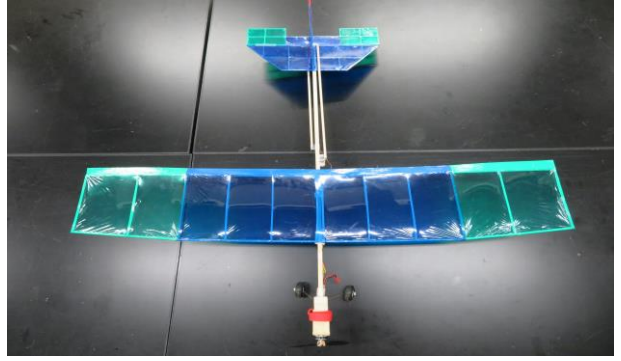
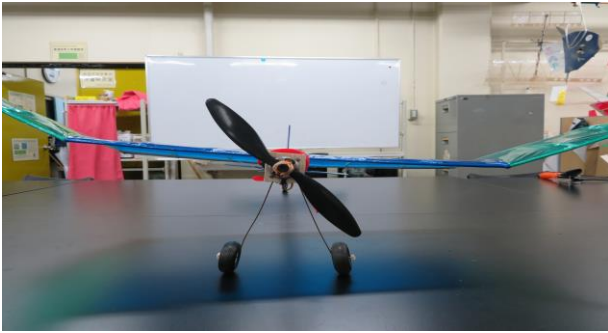
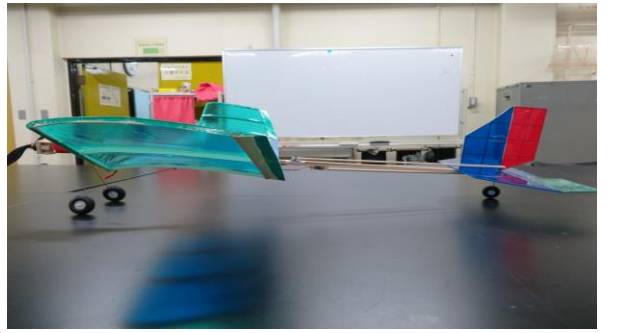
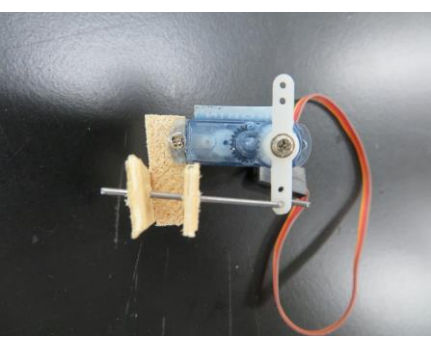

「本書式は全2ページです。越える場合は各ページの表の幅を適宜修正してPDFで2ページに収めること。」

この面は記載せずに提出

	機体審査項目	審査結果			備考
		練習前	予選前	決勝前	
1 種類	1) 種類	<input type="checkbox"/> 飛行機 <input type="checkbox"/> 回転翼機 <input type="checkbox"/> ハイブリッド機 <input type="checkbox"/> 飛行船			
	2) オリジナル性 ○×				
2 重量	空虚重量 ・飛行船は最大長 ・離陸重量から救援物資除く	g cm	g cm	g cm	200.0g 以下 (飛行船は 170cm 以下)
3 動力	1) 動力系統種類 ○×				電池と電動モータでプロペラを回す方式か？(回転翼機は別条件)
	2) モータ・プロペラの取付・安全性 ○×				留具の誤使用, クラック, 接着・取り付け不良等
	3) 絶縁 ○×				絶縁皮膜の徹底. 振動・墜落時の衝撃でショートしないように.
4 バッテリー	1) 種類	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	Li-Po :2セル以下(3.4~3.7V/セル) Li-Fe :2セル以下(3.3V/セル)
	2) セル数	セル	セル	セル	
	3) 残量・劣化具合 ○×				膨張など劣化や損傷がみられないか. 送信機のバッテリー残量
5 機体	1) 進行方向の先端・突起部安全性 ○×				制御不能時の機体が周囲に危害を与えにくい対策されているか. バリが残っていないか.
	2) 組立・装備状態安全性 ○×				クラック, 接着不良, 取り付け不良. リンケージの仮止は不可. ガタはないか.
6 無線方式	1) 2.4GHz(受信機とリンクして確認) ○×				ラジコン専用周波数
	2) 送受信部改造無し ○×				プロポ・データ伝送送受信器技術適合マークの確認
	3) 非常時 ON-OFF 機能 ○×				緊急時には動力を遠隔操作により確実にOFFできるか.
	4) フェールセーフ機能 ○×				プロポの電源を切るとスロットルがオフとなるか.
7	推進系統全開, フル操作の安全性 ○×				ランダムなフルパワーとフル反転状態の組合せで, 全機機能し, 安全上の問題が無いことを確認.
8	その他 (備考)				
9	機体審査結果 ○×				

第15回全日本学生室内飛行ロボットコンテスト

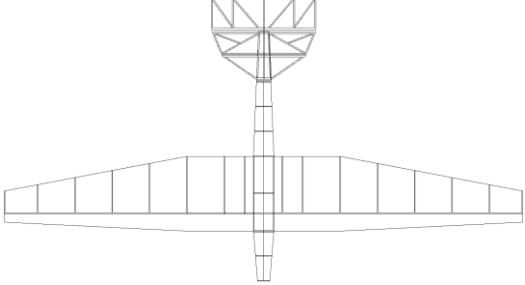
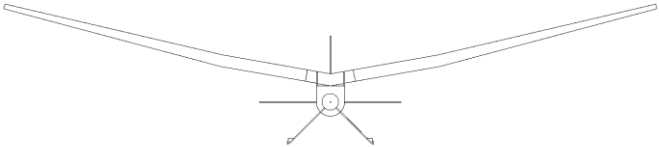
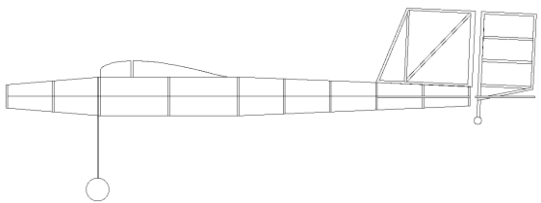


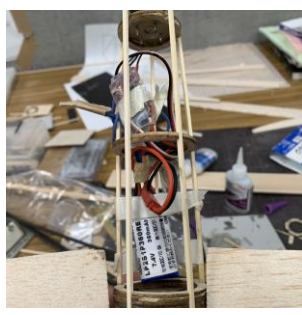
機体審査用紙 (一般)

エントリー部門			所属	東海大学	
一般部門				(フリガナ) アオイ	
予選飛行順	決勝飛行順	エントリーNo.	機体名	AOI	
機体諸元					
種類	<input checked="" type="checkbox"/> 飛行機(ヘリウム使用 有・ <input type="checkbox"/> 無) <input type="checkbox"/> 回転翼機(主回転翼を動力駆動しないもの) <input type="checkbox"/> ハイブリッド機 <input type="checkbox"/> 飛行船(浮揚ガスはヘリウムガスに限る)				
全長	1050mm				
全幅	1050mm				
全高	300mm				
					
大型で安定した機体					
空虚重量	200 グラム		注1: 離陸重量から救援物資とペイロードの重量を除いた重量. 注2: 飛行船の場合はヘリウム浮力を除く.		
バッテリー	種類: <input checked="" type="checkbox"/> Li-Po, <input type="checkbox"/> Li-Fe		セル数: 2 セル		
重心位置 (救援物資除く)	(機体先端) を基準に, (尾翼) 方向へ (340) mm				
主翼面積と翼面荷重 (注: 飛行船はガス容積を記載)	主翼面積: 24.9 dm ² , 翼面荷重: 8.04 グラム/dm ²		(ガス容積: m ³)		
		非搭載			
全計画から開発までの期間: 約 8 週間		試験・練習総飛行時間: 約 3 時間			

この面は記載せずに提出

	機体審査項目	審査結果			備考
		練習前	予選前	決勝前	
1 種類	1) 種類	<input type="checkbox"/> 飛行機 <input type="checkbox"/> 回転翼機 <input type="checkbox"/> ハイブリッド機 <input type="checkbox"/> 飛行船			
	2) オリジナル性 ○×				
2 重量	空虚重量 ・飛行船は最大長 ・離陸重量から救援物資除く	g cm	g cm	g cm	200.0g 以下 (飛行船は 170cm 以下)
3 動力	1) 動力系統種類 ○×				電池と電動モーターでプロペラを回す方式か？(回転翼機は別条件)
	2) モーター・プロペラの取付・安全性 ○×				留具の誤使用, クラック, 接着・取り付け不良等
	3) 絶縁 ○×				絶縁皮膜の徹底. 振動・墜落時の衝撃でショートしないように.
4 バッテリー	1) 種類	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	Li-Po :2セル以下(3.4~3.7V/セル) Li-Fe :2セル以下(3.3V/セル)
	2) セル数	セル	セル	セル	
	3) 残量・劣化具合 ○×				膨張など劣化や損傷がみられないか. 送信機のバッテリー残量
5 機体	1) 進行方向の先端・突起部安全性 ○×				制御不能時の機体が周囲に危害を与えにくい対策されているか. バリが残っていないか.
	2) 組立・装備状態安全性 ○×				クラック, 接着不良, 取り付け不良. リンケージの仮止は不可. ガタはないか.
6 無線方式	1) 2.4GHz(受信機とリンクして確認) ○×				ラジコン専用周波数
	2) 送受信部改造無し ○×				プロポ・データ伝送送受信器技術適合マークの確認
	3) 非常時 ON-OFF 機能 ○×				緊急時には動力を遠隔操作により確実にOFFできるか.
	4) フェールセーフ機能 ○×				プロポの電源を切るとスロットルがオフとなるか.
7	推進系統全開, フル操作の安全性 ○×				ランダムなフルパワーとフル反転状態の組合せで, 全機機能し, 安全上の問題が無いことを確認.
8	その他 (備考)				
9	機体審査結果 ○×				

第15回全日本学生室内飛行ロボットコンテスト
機体審査用紙 (一般)

エントリー部門			所属	日本大学		
一般部門				機体名	(フリガナ) リーベレン19	
予選飛行順	決勝飛行順	エントリーNo.	Libellen19			
機体諸元						
種類	<input checked="" type="checkbox"/> 飛行機(ヘリウム使用 有・ (無)) <input type="checkbox"/> 回転翼機(主回転翼を動力駆動しないもの) <input type="checkbox"/> ハイブリッド機 <input type="checkbox"/> 飛行船(浮揚ガスはヘリウムガスに限る)					
全長	681mm					
全幅	1255mm					
全高	235mm					
						
主翼をネジで固定しており、取り外しができるため、持ち運びしやすい機体です。						
空虚重量	185 グラム			注1: 離陸重量から救援物資とペイロードの重量を除いた重量 注2: 飛行船の場合はヘリウム浮力を除く。		
バッテリー	種類: <input checked="" type="checkbox"/> Li-Po, <input type="checkbox"/> Li-Fe				セル数: 2 セル	
重心位置 (救援物資除く)	(機体先端) を基準に, (尾翼) 方向へ (175.5) mm					
主翼面積と翼面荷重 (注: 飛行船はガス容積を記載)		主翼面積: 17.60 dm ² , 翼面荷重: 10.51 グラム/dm ² (ガス容積: m ³)				
						
全計画から開発までの期間: 約 5 週間				試験・練習総飛行時間: 約 3 時間		

「本書式は全2ページです。越える場合は各ページの表の幅を適宜修正してPDFで2ページに収めること。」

この面は記載せずに提出

	機体審査項目	審査結果			備考
		練習前	予選前	決勝前	
1 種類	1) 種類	<input type="checkbox"/> 飛行機 <input type="checkbox"/> 回転翼機 <input type="checkbox"/> ハイブリッド機 <input type="checkbox"/> 飛行船			
	2) オリジナル性 ○×				
2 重量	空虚重量 ・飛行船は最大長 ・離陸重量から救援物資除く	g cm	g cm	g cm	200.0g 以下 (飛行船は 170cm 以下)
3 動力	1) 動力系統種類 ○×				電池と電動モータでプロペラを回す方式か？(回転翼機は別条件)
	2) モータ・プロペラの取付・安全性 ○×				留具の誤使用, クラック, 接着・取り付け不良等
	3) 絶縁 ○×				絶縁皮膜の徹底. 振動・墜落時の衝撃でショートしないように.
4 バッテリー	1) 種類	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	Li-Po :2セル以下(3.4~3.7V/セル) Li-Fe :2セル以下(3.3V/セル)
	2) セル数	セル	セル	セル	
	3) 残量・劣化具合 ○×				膨張など劣化や損傷がみられないか. 送信機のバッテリー残量
5 機体	1) 進行方向の先端・突起部安全性 ○×				制御不能時の機体が周囲に危害を与えにくい対策されているか. バリが残っていないか.
	2) 組立・装備状態安全性 ○×				クラック, 接着不良, 取り付け不良. リンケージの仮止は不可. ガタはないか.
6 無線方式	1) 2.4GHz(受信機とリンクして確認) ○×				ラジコン専用周波数
	2) 送受信部改造無し ○×				プロポ・データ伝送送受信器技術適合マークの確認
	3) 非常時 ON-OFF 機能 ○×				緊急時には動力を遠隔操作により確実にOFFできるか.
	4) フェールセーフ機能 ○×				プロポの電源を切るとスロットルがオフとなるか.
7	推進系統全開, フル操作の安全性 ○×				ランダムなフルパワーとフル反転状態の組合せで, 全機機能し, 安全上の問題が無いことを確認.
8	その他 (備考)				
9	機体審査結果 ○×				

第15回全日本学生室内飛行ロボットコンテスト



機体審査用紙 (一般)

エントリー部門			所属	豊田工業高等専門学校	
一般部門				(フリガナ) トライズン	
予選飛行順	決勝飛行順	エントリーNo.	機体名	TRY ZUN	
機体諸元					
種類	<input checked="" type="checkbox"/> 飛行機(ヘリウム使用 有・○無) <input type="checkbox"/> 回転翼機(主回転翼を動力駆動しないもの) <input type="checkbox"/> ハイブリッド機 <input type="checkbox"/> 飛行船(浮揚ガスはヘリウムガスに限る)				
全長	870mm				
全幅	1550mm				
全高	255mm				
					
主翼と機体を簡単に分ける事ができ、持ち運びが容易。					
空虚重量	194 グラム		注1: 離陸重量から救援物資とペイロードの重量を除いた重量。 注2: 飛行船の場合はヘリウム浮力を除く。		
バッテリー	種類: <input checked="" type="checkbox"/> Li-Po, <input type="checkbox"/> Li-Fe		セル数: 2セル		
重心位置 (救援物資除く)	(機首) を基準に, (尾翼) 方向へ (270) mm				
主翼面積と翼面荷重 (注: 飛行船はガス容積を記載)	主翼面積: 27		dm ² , 翼面荷重: 6.6 グラム/dm ² (ガス容積: m ³)		
					
全計画から開発までの期間: 約		3 週間		試験・練習総飛行時間: 約	
				5 時間	

この面は記載せずに提出

	機体審査項目	審査結果			備考
		練習前	予選前	決勝前	
1 種類	1) 種類 <input type="checkbox"/> 飛行機 <input type="checkbox"/> 回転翼機 <input type="checkbox"/> ハイブリッド機 <input type="checkbox"/> 飛行船				
	2) オリジナル性 ○×				
2 重量	空虚重量 ・飛行船は最大長 ・離陸重量から救援物資除く	g cm	g cm	g cm	200.0g 以下 (飛行船は 170cm 以下)
3 動力	1) 動力系統種類 ○×				電池と電動モータでプロペラを回す方式か? (回転翼機は別条件)
	2) モータ・プロペラの取付・安全性 ○×				留具の誤使用, クラック, 接着・取り付け不良等
	3) 絶縁 ○×				絶縁皮膜の徹底. 振動・墜落時の衝撃でショートしないように.
4 バッテリー	1) 種類 <input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe		<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	Li-Po : 2セル以下(3.4~3.7V/セル)
	2) セル数	セル	セル	セル	Li-Fe : 2セル以下(3.3V/セル)
	3) 残量・劣化具合 ○×				膨張など劣化や損傷がみられないか. 送信機のバッテリー残量
5 機体	1) 進行方向の先端・突起部安全性 ○×				制御不能時の機体が周囲に危害を与えにくい対策されているか. バリが残っていないか.
	2) 組立・装備状態安全性 ○×				クラック, 接着不良, 取り付け不良. リンケージの仮止は不可. ガタはないか.
6 無線方式	1) 2.4GHz(受信機とリンクして確認) ○×				ラジコン専用周波数
	2) 送受信部改造無し ○×				プロポ・データ伝送送受信器技術適合マークの確認
	3) 非常時 ON-OFF 機能 ○×				緊急時には動力を遠隔操作により確実にOFFできるか.
	4) フェールセーフ機能 ○×				プロポの電源を切るとスロットルが オフ となるか.
7	推進系統全開, フル操作の安全性 ○×				ランダムなフルパワーとフル反転状態の組合せで, 全機機能し, 安全上の問題が無いことを確認.
8	その他 (備考)				
9	機体審査結果 ○×				

第15回全日本学生室内飛行ロボットコンテスト
機体審査用紙 (一般)

エントリー部門			所属	久留米工業高等専門学校		
一般部門				(フリガナ) ゲナゲナ		
予選飛行順	決勝飛行順	エントリーNo.	機体名	げなげな		
機体諸元						
種類	<input checked="" type="checkbox"/> 飛行機(ヘリウム使用 有・ 無) <input type="checkbox"/> 回転翼機(主回転翼を動力駆動しないもの) <input type="checkbox"/> ハイブリッド機 <input type="checkbox"/> 飛行船(浮揚ガスはヘリウムガスに限る)					
	全長	860 mm				
	全幅	1480 mm				
	全高	300 mm				
						
						
運動性能がよく、滑空性能にも優れる。						
空虚重量	196 グラム		注1: 離陸重量から救援物資とペイロードの重量を除いた重量。 注2: 飛行船の場合はヘリウム浮力を除く。			
バッテリー	種類: <input checked="" type="checkbox"/> Li-Po, <input type="checkbox"/> Li-Fe			セル数: 2 セル		
重心位置 (救援物資除く)	(機体先端) を基準に, (尾翼) 方向へ (250) mm					
主翼面積と翼面荷重 (注: 飛行船はガス容積を記載)		主翼面積: 31.5 dm ²		翼面荷重: 6.22 グラム/dm ² (ガス容積: m ³)		
						
全計画から開発までの期間: 約 16 週間		試験・練習総飛行時間: 約 10 時間				

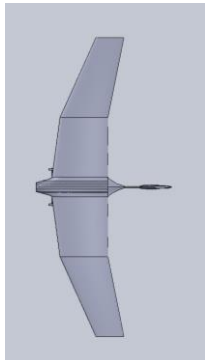
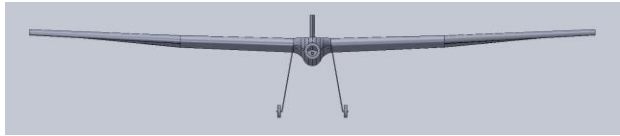
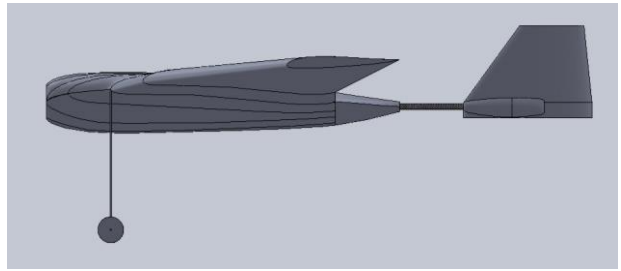

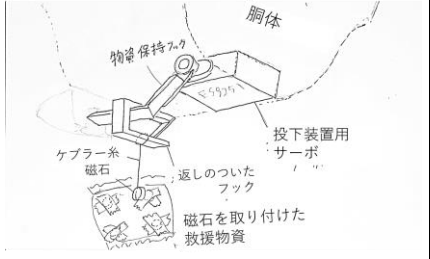
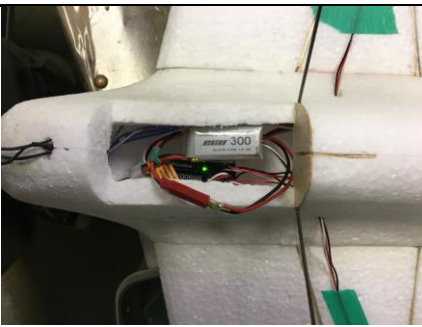
「本書式は全2ページです。越える場合は各ページの表の幅を適宜修正してPDFで2ページに収めること。」

この面は記載せずに提出

	機体審査項目	審査結果			備考
		練習前	予選前	決勝前	
1 種類	1) 種類	<input type="checkbox"/> 飛行機 <input type="checkbox"/> 回転翼機 <input type="checkbox"/> ハイブリッド機 <input type="checkbox"/> 飛行船			
	2) オリジナル性 ○×				
2 重量	空虚重量 ・飛行船は最大長 ・離陸重量から救援物資除く	g cm	g cm	g cm	200.0g 以下 (飛行船は 170cm 以下)
3 動力	1) 動力系統種類 ○×				電池と電動モータでプロペラを回す方式か？(回転翼機は別条件)
	2) モータ・プロペラの取付・安全性 ○×				留具の誤使用, クラック, 接着・取り付け不良等
	3) 絶縁 ○×				絶縁皮膜の徹底. 振動・墜落時の衝撃でショートしないように.
4 バッテリー	1) 種類	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	Li-Po :2セル以下(3.4~3.7V/セル) Li-Fe :2セル以下(3.3V/セル)
	2) セル数	セル	セル	セル	
	3) 残量・劣化具合 ○×				膨張など劣化や損傷がみられないか. 送信機のバッテリー残量
5 機体	1) 進行方向の先端・突起部安全性 ○×				制御不能時の機体が周囲に危害を与えにくい対策されているか. バリが残っていないか.
	2) 組立・装備状態安全性 ○×				クラック, 接着不良, 取り付け不良. リンケージの仮止は不可. ガタはないか.
6 無線方式	1) 2.4GHz(受信機とリンクして確認) ○×				ラジコン専用周波数
	2) 送受信部改造無し ○×				プロポ・データ伝送送受信器技術適合マークの確認
	3) 非常時 ON-OFF 機能 ○×				緊急時には動力を遠隔操作により確実にOFFできるか.
	4) フェールセーフ機能 ○×				プロポの電源を切るとスロットルがオフとなるか.
7	推進系統全開, フル操作の安全性 ○×				ランダムなフルパワーとフル反転状態の組合せで, 全機機能し, 安全上の問題が無いことを確認.
8	その他 (備考)				
9	機体審査結果 ○×				

第15回全日本学生室内飛行ロボットコンテスト

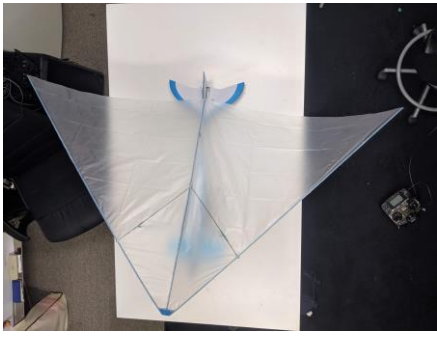

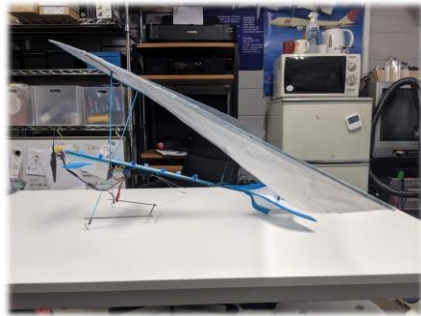
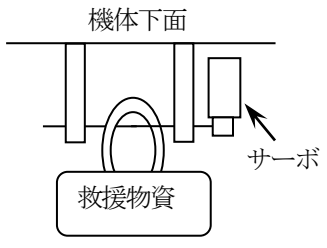
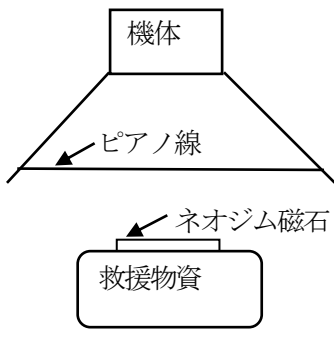
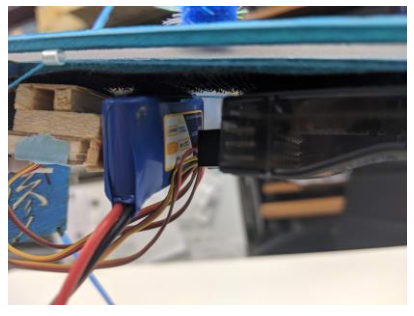
機体審査用紙 (一般)

エントリー部門			所属	東京農工大学	
一般部門				(フリガナ)	アルソミトラ
予選飛行順	決勝飛行順	エントリーNo.	機体名	Alsomitra	
機体諸元					
種類	<input checked="" type="checkbox"/> 飛行機(ヘリウム使用 有・ 無) <input type="checkbox"/> 回転翼機(主回転翼を動力駆動しないもの) <input type="checkbox"/> ハイブリッド機 <input type="checkbox"/> 飛行船(浮揚ガスはヘリウムガスに限る)				
全長	680 mm				
全幅	1500 mm				
全高	(主脚含め)200 mm				
					
水平尾翼を廃し、低抵抗を目指した無尾翼機。					
空虚重量	195 グラム		注1: 離陸重量から救援物資とペイロードの重量を除いた重量。 注2: 飛行船の場合はヘリウム浮力を除く。		
バッテリー	種類: <input checked="" type="checkbox"/> Li-Po, <input type="checkbox"/> Li-Fe		セル数: 2セル		
重心位置 (救援物資除く)	(翼根前縁) を基準に, (機尾) 方向へ (130) mm				
主翼面積と翼面荷重 (注: 飛行船はガス容積を記載)		主翼面積: 30.8 dm ² , 翼面荷重: 6.33 グラム/dm ² (ガス容積: m ³)			
		 <p>投下装置に磁石を吊り下げたフックを取り付ける。</p>			
全計画から開発までの期間: 約 12 週間			試験・練習総飛行時間: 約 9 時間		

この面は記載せずに提出

	機体審査項目	審査結果			備考
		練習前	予選前	決勝前	
1 種類	1) 種類	<input type="checkbox"/> 飛行機 <input type="checkbox"/> 回転翼機 <input type="checkbox"/> ハイブリッド機 <input type="checkbox"/> 飛行船			
	2) オリジナル性 ○×				
2 重量	空虚重量 ・飛行船は最大長 ・離陸重量から救援物資除く	g cm	g cm	g cm	200.0g 以下 (飛行船は 170cm 以下)
3 動力	1) 動力系統種類 ○×				電池と電動モータでプロペラを回す方式か？(回転翼機は別条件)
	2) モータ・プロペラの取付・安全性 ○×				留具の誤使用, クラック, 接着・取り付け不良等
	3) 絶縁 ○×				絶縁皮膜の徹底. 振動・墜落時の衝撃でショートしないように.
4 バッテリー	1) 種類	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	Li-Po :2セル以下(3.4~3.7V/セル) Li-Fe :2セル以下(3.3V/セル)
	2) セル数	セル	セル	セル	
	3) 残量・劣化具合 ○×				膨張など劣化や損傷がみられないか. 送信機のバッテリー残量
5 機体	1) 進行方向の先端・突起部安全性 ○×				制御不能時の機体が周囲に危害を与えにくい対策されているか. バリが残っていないか.
	2) 組立・装備状態安全性 ○×				クラック, 接着不良, 取り付け不良. リンケージの仮止は不可. ガタはないか.
6 無線方式	1) 2.4GHz(受信機とリンクして確認) ○×				ラジコン専用周波数
	2) 送受信部改造無し ○×				プロポ・データ伝送送受信器技術適合マークの確認
	3) 非常時 ON-OFF 機能 ○×				緊急時には動力を遠隔操作により確実にOFFできるか.
	4) フェールセーフ機能 ○×				プロポの電源を切るとスロットルがオフとなるか.
7	推進系統全開, フル操作の安全性 ○×				ランダムなフルパワーとフル反転状態の組合せで, 全機機能し, 安全上の問題が無いことを確認.
8	その他 (備考)				
9	機体審査結果 ○×				

第15回全日本学生室内飛行ロボットコンテスト
機体審査用紙 (一般)

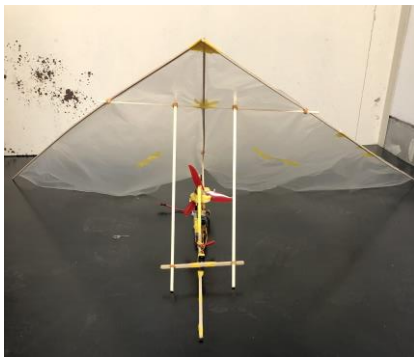
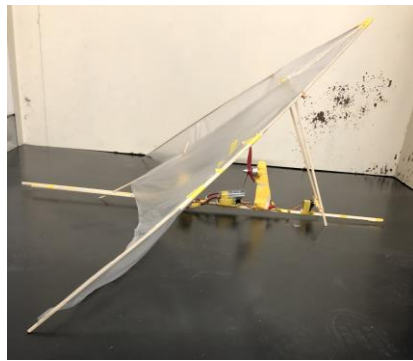


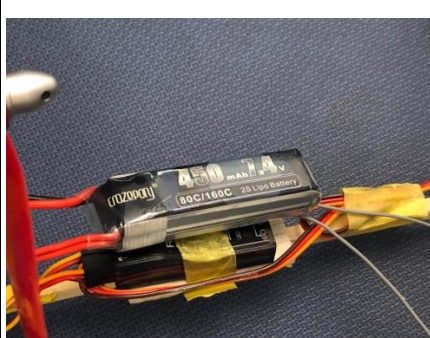
エントリー部門			所属	神奈川工科大学
一般部門				
			(フリガナ) アジフライ	
予選飛行順	決勝飛行順	エントリーNo.	機体名	鯨 Fly
機体諸元				
種類	<input checked="" type="checkbox"/> 飛行機(ヘリウム使用 有・ (無)) <input type="checkbox"/> 回転翼機(主回転翼を動力駆動しないもの) <input type="checkbox"/> ハイブリッド機 <input type="checkbox"/> 飛行船(浮揚ガスはヘリウムガスに限る)			
全長	932mm			
全幅	1287mm			
全高	445mm			
				
デルタ翼により、低速時の安定性を特化した。				
空虚重量	137 グラム			注1: 離陸重量から救援物資とペイロードの重量を除いた重量。 注2: 飛行船の場合はヘリウム浮力を除く。
バッテリー	種類: <input checked="" type="checkbox"/> Li-Po, <input type="checkbox"/> Li-Fe		セル数: 2 セル	
重心位置 (救援物資除く)	(機体前縁) を基準に, (後縁) 方向へ (180) mm			
主翼面積と翼面荷重 (注: 飛行船はガス容積を記載)	主翼面積: 41.1 dm ² , 翼面荷重: 3.33 グラム/dm ²		(ガス容積: m ³)	
				
全計画から開発までの期間: 約 12 週間			試験・練習総飛行時間: 約 50 時間	

「本書式は全2ページです。越える場合は各ページの表の幅を適宜修正してPDFで2ページに収めること。」

この面は記載せずに提出

	機体審査項目	審査結果			備考
		練習前	予選前	決勝前	
1 種類	1) 種類	<input type="checkbox"/> 飛行機 <input type="checkbox"/> 回転翼機 <input type="checkbox"/> ハイブリッド機 <input type="checkbox"/> 飛行船			
	2) オリジナル性 ○×				
2 重量	空虚重量 ・飛行船は最大長 ・離陸重量から救援物資除く	g cm	g cm	g cm	200.0g 以下 (飛行船は 170cm 以下)
3 動力	1) 動力系統種類 ○×				電池と電動モーターでプロペラを回す方式か？(回転翼機は別条件)
	2) モーター・プロペラの取付・安全性 ○×				留具の誤使用, クラック, 接着・取り付け不良等
	3) 絶縁 ○×				絶縁皮膜の徹底. 振動・墜落時の衝撃でショートしないように.
4 バッテリー	1) 種類	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	Li-Po :2セル以下(3.4~3.7V/セル) Li-Fe :2セル以下(3.3V/セル)
	2) セル数	セル	セル	セル	
	3) 残量・劣化具合 ○×				膨張など劣化や損傷がみられないか. 送信機のバッテリー残量
5 機体	1) 進行方向の先端・突起部安全性 ○×				制御不能時の機体が周囲に危害を与えにくい対策されているか. バリが残っていないか.
	2) 組立・装備状態安全性 ○×				クラック, 接着不良, 取り付け不良. リンケージの仮止は不可. ガタはないか.
6 無線方式	1) 2.4GHz(受信機とリンクして確認) ○×				ラジコン専用周波数
	2) 送受信部改造無し ○×				プロポ・データ伝送送受信器技術適合マークの確認
	3) 非常時 ON-OFF 機能 ○×				緊急時には動力を遠隔操作により確実にOFFできるか.
	4) フェールセーフ機能 ○×				プロポの電源を切るとスロットルがオフとなるか.
7	推進系統全開, フル操作の安全性 ○×				ランダムなフルパワーとフル反転状態の組合せで, 全機機能し, 安全上の問題が無いことを確認.
8	その他 (備考)				
9	機体審査結果 ○×				

第15回全日本学生室内飛行ロボットコンテスト
機体審査用紙 (一般)

エントリー部門			所属	早稲田大学
一般部門				
予選飛行順	決勝飛行順	エントリーNo.	機体名	(フリガナ) フェニックス
24		20		Phoenix
機体諸元				
種類	<input checked="" type="checkbox"/> 飛行機(ヘリウム使用 有・ (無)) <input type="checkbox"/> 回転翼機(主回転翼を動力駆動しないもの) <input type="checkbox"/> ハイブリッド機 <input type="checkbox"/> 飛行船(浮揚ガスはヘリウムガスに限る)			
全長	900mm			
幅	1000mm			
全高	430mm			
				
<p>ハンググライダーのように縦方向・横方向の操縦を重心移動で行う。</p>				
空虚重量	155 グラム			注1: 離陸重量から救援物資とペイロードの重量を除いた重量。 注2: 飛行船の場合はヘリウム浮力を除く。
バッテリー	種類: <input checked="" type="checkbox"/> Li-Po, <input type="checkbox"/> Li-Fe		セル数: 2 セル	
重心位置 (救援物資除く)	(胴先端) を基準に, (胴後端) 方向へ (400) mm			
主翼面積と翼面荷重 (注: 飛行船はガス容積を記載)	主翼面積: 77.94(上面からの投影)dm ² , 翼面荷重: 1.92 グラム/dm ² (ガス容積: m ³)			
				
全計画から開発までの期間: 約 10 週間		試験・練習総飛行時間: 約 10 時間		

この面は記載せずに提出

	機体審査項目	審査結果			備考
		練習前	予選前	決勝前	
1 種類	1) 種類	<input type="checkbox"/> 飛行機 <input type="checkbox"/> 回転翼機 <input type="checkbox"/> ハイブリッド機 <input type="checkbox"/> 飛行船			
	2) オリジナル性 ○×				
2 重量	空虚重量 ・飛行船は最大長 ・離陸重量から救援物資除く	g cm	g cm	g cm	200.0g 以下 (飛行船は 170cm 以下)
3 動力	1) 動力系統種類 ○×				電池と電動モータでプロペラを回す方式か？(回転翼機は別条件)
	2) モータ・プロペラの取付・安全性 ○×				留具の誤使用, クラック, 接着・取り付け不良等
	3) 絶縁 ○×				絶縁皮膜の徹底. 振動・墜落時の衝撃でショートしないように.
4 バッテリー	1) 種類	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Li-Fe	Li-Po :2セル以下(3.4~3.7V/セル) Li-Fe :2セル以下(3.3V/セル)
	2) セル数	セル	セル	セル	
	3) 残量・劣化具合 ○×				膨張など劣化や損傷がみられないか. 送信機のバッテリー残量
5 機体	1) 進行方向の先端・突起部安全性 ○×				制御不能時の機体が周囲に危害を与えにくい対策されているか. バリが残っていないか.
	2) 組立・装備状態安全性 ○×				クラック, 接着不良, 取り付け不良. リンケージの仮止は不可. ガタはないか.
6 無線方式	1) 2.4GHz(受信機とリンクして確認) ○×				ラジコン専用周波数
	2) 送受信部改造無し ○×				プロポ・データ伝送送受信器技術適合マークの確認
	3) 非常時 ON-OFF 機能 ○×				緊急時には動力を遠隔操作により確実にOFFできるか.
	4) フェールセーフ機能 ○×				プロポの電源を切るとスロットルがオフとなるか.
7	推進系統全開, フル操作の安全性 ○×				ランダムなフルパワーとフル反転状態の組合せで, 全機機能し, 安全上の問題が無いことを確認.
8	その他 (備考)				
9	機体審査結果 ○×				