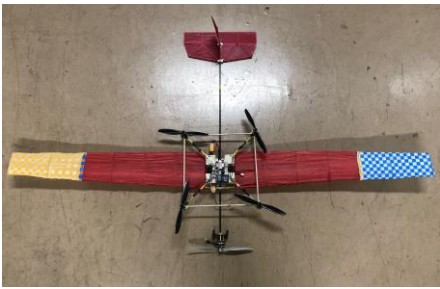

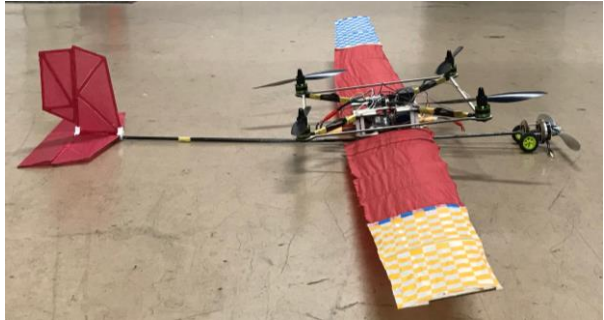

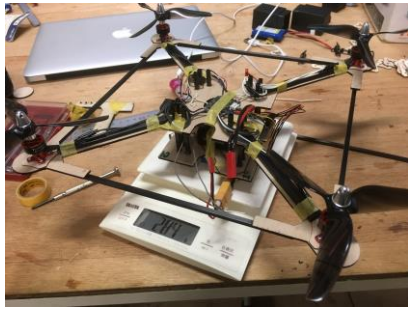



第14回全日本学生室内飛行ロボットコンテスト
機体審査用紙 (ユニークデザイン)




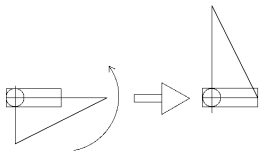
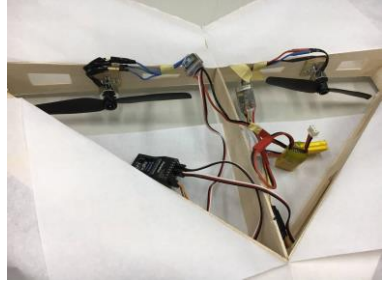
エントリー部門			所属	東京大学	
ユニークデザイン部門				(フリガナ) ステラ アリス	
予選飛行順	決勝飛行順	エントリーNo.	機体名	Stella Alis	
機体諸元					
種類	<input type="checkbox"/> 飛行機(ヘリウム使用 有・無) <input type="checkbox"/> 回転翼機(主回転翼を動力駆動しないもの) <input type="checkbox"/> 飛行船(浮揚ガスはヘリウムガスに限る)				
全長	820 mm				
全幅	1420 mm				
全高	140 mm				
					
機体の特徴 (VTOL)					
空虚重量	約 360 グラム 注: 飛行船の場合はヘリウム浮力を除く.				
バッテリー	種類: <input checked="" type="checkbox"/> Li-Po, <input type="checkbox"/> Ni-Cd, <input type="checkbox"/> Ni-MH, <input type="checkbox"/> Li-Fe	セル数: 2セル			
重心位置	(前方プロペラ) を基準に, (尾翼) 方向へ (25) mm				
主翼面積と翼面荷重 (注: 飛行船はガス容積を記載)	主翼面積: 14.6 dm ² , 翼面荷重: 24 グラム/dm ² (ガス容積: m ³)				
					
全計画から開発までの期間: 約 6 週間		試験・練習総飛行時間: 約 3 時間			

「本書式は全2ページです。越える場合は各ページの表の幅を適宜修正してPDFで2ページに収めること。」

この面は記載せずに提出

	機体審査項目	審査結果			備考
		練習前	予選前	決勝前	
1 種類	1) 種類	<input type="checkbox"/> 飛行機 <input type="checkbox"/> 回転翼機 <input type="checkbox"/> 飛行船			
	2) オリジナル性 ○×				
2 重量	空虚重量 ・地上補助装置含む ・飛行船は最大長	g cm	g cm	g cm	200.0g 以下 (飛行船は 170cm 以下)
	空虚重量から地上補助装置 除いた機体の空虚重量	g	g	g	
3 動力	1) 動力系統種類 ○×				電池と電動モータでプロペラを回 す方式か？(回転翼機は別条件)
	2) モータ・プロペラの 取付・安全性 ○×				留具の誤使用, クラック, 接着・取り 付け不良等
	3) 絶縁 ○×				絶縁皮膜の徹底
4 バッテ リ	1) 種類	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Ni-Cd <input type="checkbox"/> Ni-MH <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Ni-Cd <input type="checkbox"/> Ni-MH <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Ni-Cd <input type="checkbox"/> Ni-MH <input type="checkbox"/> Li-Fe	Li-Po :2セル以下(3.4~3.7V/セル) Ni-Cd :7セル以下(1.2V/セル) Ni-MH:7セル以下(1.2V/セル) Li-Fe :2セル以下(3.3V/セル)
	2) セル数	セル	セル	セル	
	3) 残量・劣化具合 ○×				膨張など劣化や損傷がみられな いか, 送信機のバッテリー残量
5 機体	1) 進行方向の先端・突 起部安全性 ○×				制御不能時の機体が周囲に危害 を与えにくい対策されているか,
	2) 組立・装備状態安全 性 ○×				クラック, 接着不良, 取り付け不 良, リンケージの仮止は不可,
6 無線 方式	1) 2.4GHz(受信機とリ ンクして確認) ○×				ラジコン専用周波数
	2) 送受信部改造無し ○×				プロポ・データ伝送送受信器 技術適合マークの確認
	3) 非常時 ON-OFF 機能 ○×				緊急時には動力を遠隔操作により 確実にOFFできるか,
	4) フェールセーフ機 能 ○×				
7	推進系統全開, フル操 作の安全性 ○×				ランダムなフルパワーとフル反転状態 の組合せで, 全機機能し, 安全上の問 題が無いことを確認,
8	ミッションのための 装置の安全性 ○×				
9	その他 (備考)				
10	機体審査結果 ○×				

第14回全日本学生室内飛行ロボットコンテスト
機体審査用紙 (ユニークデザイン)

エントリー部門			所属	日本大学
ユニークデザイン部門				
予選飛行順	決勝飛行順	エントリーNo.	機体名	(フリガナ) スパルナ
		7		Suparna
機体諸元				
種類	<input checked="" type="checkbox"/> 飛行機(ヘリウム使用 有・ 無) <input type="checkbox"/> 回転翼機(主回転翼を動力駆動しないもの) <input type="checkbox"/> 飛行船(浮揚ガスはヘリウムガスに限る)			
全長	73.0mm			
全幅	100mm			
全高	60.0mm			
				
双発の全翼機				
空虚重量	250 グラム		注: 飛行船の場合はヘリウム浮力を除く.	
バッテリー	種類: <input checked="" type="checkbox"/> Li-Po, <input type="checkbox"/> Ni-Cd, <input type="checkbox"/> Ni-MH, <input type="checkbox"/> Li-Fe		セル数: 2	セル
重心位置	(中央リブ) を基準に, (前方) 方向へ (318) mm			
主翼面積と翼面荷重 (注: 飛行船はガス容積を記載)		主翼面積: 31.1 dm ² , 翼面荷重: 8.03 グラム/dm ² (ガス容積: m ³)		
		<p>独自ミッションに関連した装置の 図面もしくは写真② (この上に貼るか, この欄の文字を 消して, はめ込む)</p>		
全計画から開発までの期間: 約 40 週間			試験・練習総飛行時間: 約 0.5 時間	

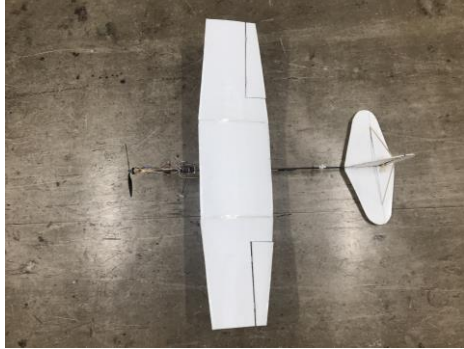


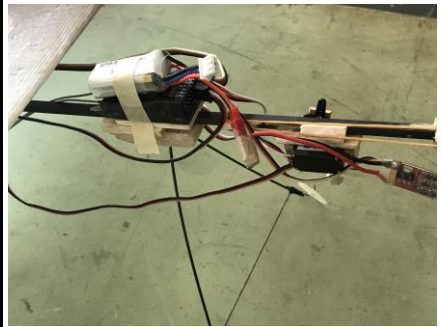
「本書式は全2ページです。越える場合は各ページの表の幅を適宜修正してPDFで2ページに収めること。」

この面は記載せずに提出

	機体審査項目	審査結果			備考
		練習前	予選前	決勝前	
1 種類	1) 種類	<input type="checkbox"/> 飛行機 <input type="checkbox"/> 回転翼機 <input type="checkbox"/> 飛行船			
	2) オリジナル性 ○×				
2 重量	空虚重量 ・地上補助装置含む ・飛行船は最大長	g cm	g cm	g cm	200.0g 以下 (飛行船は 170cm 以下)
	空虚重量から地上補助装置 除いた機体の空虚重量	g	g	g	
3 動力	1) 動力系統種類 ○×				電池と電動モータでプロペラを回 す方式か？(回転翼機は別条件)
	2) モータ・プロペラの 取付・安全性 ○×				留具の誤使用, クラック, 接着・取り 付け不良等
	3) 絶縁 ○×				絶縁皮膜の徹底
4 バッテ リ	1) 種類	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Ni-Cd <input type="checkbox"/> Ni-MH <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Ni-Cd <input type="checkbox"/> Ni-MH <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Ni-Cd <input type="checkbox"/> Ni-MH <input type="checkbox"/> Li-Fe	Li-Po :2セル以下(3.4~3.7V/セル) Ni-Cd :7セル以下(1.2V/セル) Ni-MH:7セル以下(1.2V/セル) Li-Fe :2セル以下(3.3V/セル)
	2) セル数	セル	セル	セル	
	3) 残量・劣化具合 ○×				膨張など劣化や損傷がみられな いか, 送信機のバッテリー残量
5 機体	1) 進行方向の先端・突 起部安全性 ○×				制御不能時の機体が周囲に危害 を与えにくい対策されているか,
	2) 組立・装備状態安全 性 ○×				クラック, 接着不良, 取り付け不 良, リンケージの仮止は不可,
6 無線 方式	1) 2.4GHz(受信機とリ ンクして確認) ○×				ラジコン専用周波数
	2) 送受信部改造無し ○×				プロポ・データ伝送送受信器 技術適合マークの確認
	3) 非常時 ON-OFF 機能 ○×				緊急時には動力を遠隔操作により 確実にOFFできるか,
	4) フェールセーフ機 能 ○×				
7	推進系統全開, フル操 作の安全性 ○×				ランダムなフルパワーとフル反転状態 の組合せで, 全機機能し, 安全上の問 題が無いことを確認,
8	ミッションのための 装置の安全性 ○×				
9	その他 (備考)				
10	機体審査結果 ○×				

第14回全日本学生室内飛行ロボットコンテスト

機体審査用紙 (ユニークデザイン)



エントリー部門			所属	都立産業技術高等専門学校 航空工作部	
ユニークデザイン部門				ティービームーバー	
予選飛行順	決勝飛行順	エントリーNo.	機体名	TV-mover	
機体諸元					
種類	<input checked="" type="checkbox"/> 飛行機(ヘリウム使用 有・ 無) <input type="checkbox"/> 回転翼機(主回転翼を動力駆動しないもの) <input type="checkbox"/> 飛行船(浮揚ガスはヘリウムガスに限る)				
全長	1130 mm				
全幅	1170 mm				
全高	380 mm(脚含む)				
					
ピッチ制御を推力偏向によって行う。					
空虚重量	230 グラム		注：飛行船の場合はヘリウム浮力を除く。		
バッテリー	種類： <input checked="" type="checkbox"/> Li-Po, <input type="checkbox"/> Ni-Cd, <input type="checkbox"/> Ni-MH, <input type="checkbox"/> Li-Fe			セル数:	2 セル
重心位置	(主翼前縁) を基準に, (機尾) 方向へ (97) mm				
主翼面積と翼面荷重 (注：飛行船はガス容積を記載)		主翼面積： 31.25 dm ² , 翼面荷重： 7.36 グラム/dm ² (ガス容積： m ³)			
独自ミッションに関連した装置の 図面もしくは写真① (この上に貼るか、この欄の文字を 消して、はめ込む)		独自ミッションに関連した装置の 図面もしくは写真② (この上に貼るか、この欄の文字を 消して、はめ込む)			
全計画から開発までの期間： 約 10 週間			試験・練習総飛行時間： 約 2 時間		

この面は記載せずに提出

	機体審査項目	審査結果			備考
		練習前	予選前	決勝前	
1 種類	1) 種類	<input type="checkbox"/> 飛行機 <input type="checkbox"/> 回転翼機 <input type="checkbox"/> 飛行船			
	2) オリジナル性 ○×				
2 重量	空虚重量 ・地上補助装置含む ・飛行船は最大長	g cm	g cm	g cm	200.0g 以下 (飛行船は 170cm 以下)
	空虚重量から地上補助装置 除いた機体の空虚重量	g	g	g	
3 動力	1) 動力系統種類 ○×				電池と電動モータでプロペラを回 す方式か？(回転翼機は別条件)
	2) モータ・プロペラの 取付・安全性 ○×				留具の誤使用, クラック, 接着・取り 付け不良等
	3) 絶縁 ○×				絶縁皮膜の徹底
4 バッテ リ	1) 種類	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Ni-Cd <input type="checkbox"/> Ni-MH <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Ni-Cd <input type="checkbox"/> Ni-MH <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Ni-Cd <input type="checkbox"/> Ni-MH <input type="checkbox"/> Li-Fe	Li-Po :2セル以下(3.4~3.7V/セル) Ni-Cd :7セル以下(1.2V/セル) Ni-MH:7セル以下(1.2V/セル) Li-Fe :2セル以下(3.3V/セル)
	2) セル数	セル	セル	セル	
	3) 残量・劣化具合 ○×				膨張など劣化や損傷がみられな いか, 送信機のバッテリー残量
5 機体	1) 進行方向の先端・突 起部安全性 ○×				制御不能時の機体が周囲に危害 を与えにくい対策されているか,
	2) 組立・装備状態安全 性 ○×				クラック, 接着不良, 取り付け不 良, リンケージの仮止は不可,
6 無線 方式	1) 2.4GHz(受信機とリ ンクして確認) ○×				ラジコン専用周波数
	2) 送受信部改造無し ○×				プロポ・データ伝送送受信器 技術適合マークの確認
	3) 非常時 ON-OFF 機能 ○×				緊急時には動力を遠隔操作により 確実にOFFできるか,
	4) フェールセーフ機 能 ○×				
7	推進系統全開, フル操 作の安全性 ○×				ランダムなフルパワーとフル反転状態 の組合せで, 全機機能し, 安全上の問 題が無いことを確認,
8	ミッションのための 装置の安全性 ○×				
9	その他 (備考)				
10	機体審査結果 ○×				

第14回全日本学生室内飛行ロボットコンテスト

機体審査用紙 (ユニークデザイン)


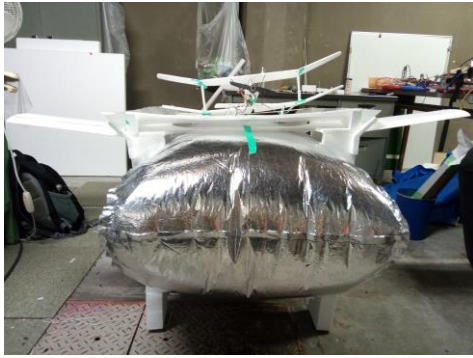



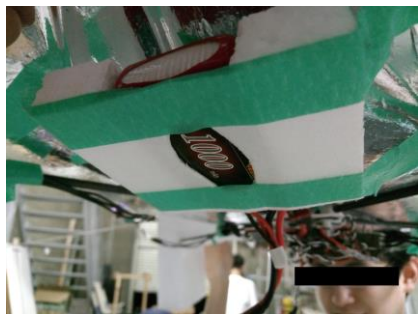
エントリー部門			所属	山梨大学
ユニークデザイン部門				
予選飛行順	決勝飛行順	エントリーNo.	機体名	(フリガナ) ユーフォー
		4		YUFO
機体諸元				
種類	<input checked="" type="checkbox"/> 飛行機(ヘリウム使用 (有)・無) <input type="checkbox"/> 回転翼機(主回転翼を動力駆動しないもの) <input type="checkbox"/> 飛行船(浮揚ガスはヘリウムガスに限る)			
全長	1600 mm			
全幅	1350 mm			
全高	1600 mm			
				
羽ばたき飛行機と、飛行船・気球の要素を融合した				
空虚重量	360 グラム 注: 飛行船の場合はヘリウム浮力を除く.			
バッテリー	種類: <input checked="" type="checkbox"/> Li-Po, <input type="checkbox"/> Ni-Cd, <input type="checkbox"/> Ni-MH, <input type="checkbox"/> Li-Fe			セル数: 2セル
重心位置	(下部の羽ばたき飛行機機首) を基準に, (尾翼方向) 方向へ (338) mm			
主翼面積と翼面荷重 (注: 飛行船はガス容積を記載)	主翼面積: 28.8 dm ² , 翼面荷重: 1.5-2.5 グラム/dm ² (ガス容積: 0.32-0.35 m ³ ※345-355gf 相当の浮力必要とする)			
				
全計画から開発までの期間: 約 24 週間			試験・練習総飛行時間: 約 8 時間	

「本書式は全2ページです。越える場合は各ページの表の幅を適宜修正してPDFで2ページに収めること。」

この面は記載せずに提出

	機体審査項目	審査結果			備考
		練習前	予選前	決勝前	
1 種類	1) 種類 <input type="checkbox"/> 飛行機 <input type="checkbox"/> 回転翼機 <input type="checkbox"/> 飛行船				
	2) オリジナル性 ○×				
2 重量	空虚重量 ・地上補助装置含む ・飛行船は最大長	g cm	g C m	g cm	200.0g 以下 (飛行船は 170cm 以下)
	空虚重量から地上補助装置 除いた機体の空虚重量	g	g	g	
3 動力	1) 動力系統種類 ○×				電池と電動モータでプロペラを回 す方式か？(回転翼機は別条件)
	2) モータ・プロペラの 取付・安全性 ○×				留具の誤使用, クラック, 接着・取り 付け不良等
	3) 絶縁 ○×				絶縁皮膜の徹底
4 バッテ リー	1) 種類 <input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Ni-Cd <input type="checkbox"/> Ni-MH <input type="checkbox"/> Li-Fe		<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Ni-Cd <input type="checkbox"/> Ni-MH <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Ni-Cd <input type="checkbox"/> Ni-MH <input type="checkbox"/> Li-Fe	Li-Po :2セル以下(3.4~3.7V/セル) Ni-Cd :7セル以下(1.2V/セル) Ni-MH:7セル以下(1.2V/セル) Li-Fe :2セル以下(3.3V/セル)
	2) セル数	セル	セル	セル	
	3) 残量・劣化具合 ○×				膨張など劣化や損傷がみられな いか, 送信機のバッテリー残量
5 機体	1) 進行方向の先端・突 起部安全性 ○×				制御不能時の機体が周囲に危害 を与えにくい対策されているか,
	2) 組立・装備状態安全 性 ○×				クラック, 接着不良, 取り付け不 良, リンケージの仮止は不可,
6 無線 方式	1) 2.4GHz(受信機とリ ンクして確認) ○×				ラジコン専用周波数
	2) 送受信部改造無し ○×				プロポ・データ伝送送受信器 技術適合マークの確認
	3) 非常時 ON-OFF 機能 ○×				緊急時には動力を遠隔操作により 確実にOFFできるか,
	4) フェールセーフ機 能 ○×				
7	推進系統全開, フル操 作の安全性 ○×				ランダムなフルパワーとフル反転状態 の組合せで, 全機機能し, 安全上の問 題が無いことを確認,
8	ミッションのための 装置の安全性 ○×				
9	その他 (備考)				
10	機体審査結果 ○×				

第14回全日本学生室内飛行ロボットコンテスト
機体審査用紙 (ユニークデザイン)

エントリー部門			所属	東京農工大学 航空研究会	
ユニークデザイン部門				(フリガナ) アルマーズ	
予選飛行順	決勝飛行順	エントリーNo.	機体名	Almaaz	
機体諸元					
種類	<input type="checkbox"/> 飛行機(ヘリウム使用 有・無) <input type="checkbox"/> 回転翼機(主回転翼を動力駆動しないもの) <input checked="" type="checkbox"/> 飛行船(浮揚ガスはヘリウムガスに限る)				
全長	1598mm				
全幅	1195mm				
全高	866mm				
					
空中で母機と子機が分離してそれぞれ独立して飛行したのち、空中で合体することができる。					
空虚重量	619 グラム 注: 飛行船の場合はヘリウム浮力を除く。				
バッテリー	種類: <input checked="" type="checkbox"/> Li-Po, <input type="checkbox"/> Ni-Cd, <input type="checkbox"/> Ni-MH, <input type="checkbox"/> Li-Fe	セル数: 2 セル			
重心位置	(機種先端) を基準に, (機尾) 方向へ (785) mm				
主翼面積と翼面荷重 (注: 飛行船はガス容積を記載)	ガス容積: 0.30 m ³ , ヘリウム充填後重量: 305.5 グラム				
					
全計画から開発までの期間: 約 4 週間			試験・練習総飛行時間: 約 10 時間		

「本書式は全2ページです。越える場合は各ページの表の幅を適宜修正してPDFで2ページに収めること。」

この面は記載せずに提出

	機体審査項目	審査結果			備考
		練習前	予選前	決勝前	
1 種類	1) 種類	<input type="checkbox"/> 飛行機 <input type="checkbox"/> 回転翼機 <input type="checkbox"/> 飛行船			
	2) オリジナル性 ○×				
2 重量	空虚重量 ・地上補助装置含む ・飛行船は最大長	g cm	g cm	g cm	200.0g 以下 (飛行船は 170cm 以下)
	空虚重量から地上補助装置 除いた機体の空虚重量	g	g	g	
3 動力	1) 動力系統種類 ○×				電池と電動モータでプロペラを回 す方式か？(回転翼機は別条件)
	2) モータ・プロペラの 取付・安全性 ○×				留具の誤使用, クラック, 接着・取り 付け不良等
	3) 絶縁 ○×				絶縁皮膜の徹底
4 バッテ リ	1) 種類	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Ni-Cd <input type="checkbox"/> Ni-MH <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Ni-Cd <input type="checkbox"/> Ni-MH <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Ni-Cd <input type="checkbox"/> Ni-MH <input type="checkbox"/> Li-Fe	Li-Po :2セル以下(3.4~3.7V/セル) Ni-Cd :7セル以下(1.2V/セル) Ni-MH:7セル以下(1.2V/セル) Li-Fe :2セル以下(3.3V/セル)
	2) セル数	セル	セル	セル	
	3) 残量・劣化具合 ○×				膨張など劣化や損傷がみられな いか。送信機のバッテリー残量
5 機体	1) 進行方向の先端・突 起部安全性 ○×				制御不能時の機体が周囲に危害 を与えにくい対策されているか。
	2) 組立・装備状態安全 性 ○×				クラック, 接着不良, 取り付け不 良, リンケージの仮止は不可。
6 無線 方式	1) 2.4GHz(受信機とリ ンクして確認) ○×				ラジコン専用周波数
	2) 送受信部改造無し ○×				プロポ・データ伝送送受信器 技術適合マークの確認
	3) 非常時 ON-OFF 機能 ○×				緊急時には動力を遠隔操作により 確実にOFFできるか。
	4) フェールセーフ機 能 ○×				
7	推進系統全開, フル操 作の安全性 ○×				ランダムなフルパワーとフル反転状態 の組合せで, 全機機能し, 安全上の問 題が無いことを確認。
8	ミッションのための 装置の安全性 ○×				
9	その他 (備考)				
10	機体審査結果 ○×				

第14回全日本学生室内飛行ロボットコンテスト
機体審査用紙 (ユニークデザイン)

エントリー部門			所属	秋田工業高等専門学校	
ユニークデザイン部門				(フリガナ) エスケイワイ・ツー	
予選飛行 順	決勝飛行 順	エントリー No.	機体 名	SKY-II	
		2			
機体諸元					
種類	<input checked="" type="checkbox"/> 飛行機(ヘリウム使用 有・無) <input type="checkbox"/> 回転翼機(主回転翼を動力駆動しないもの) <input type="checkbox"/> 飛行船(浮揚ガスはヘリウムガスに限る)				
全長	600mm				
全幅	530mm				
全高	230mm				
					
垂直尾翼を廃止し、重心移動による左右旋回を可能とする。					
空虚重量	140グラム		注：飛行船の場合はヘリウム浮力を除く。		
バッテリー	種類： <input checked="" type="checkbox"/> Li-Po, <input type="checkbox"/> Ni-Cd, <input type="checkbox"/> Ni-MH, <input type="checkbox"/> Li-Fe		セル数： 2 セル		
重心位置	(機体前方) を基準に, (尾翼) 方向へ (200) mm				
主翼面積と翼面荷重 (注:飛行船はガス容積を記載)	主翼面積： 20dm ² , 翼面荷重： 7 グラム/dm ² (ガス容積： m ³)				
独自ミッションに関連した装置の 図面もしくは写真① (この上に貼るか, この欄の文字を消して, はめ込む)	独自ミッションに関連した装置の 図面もしくは写真② (この上に貼るか, この欄の文字を消して, はめ込む)				
全計画から開発までの期間： 約 20 週間			試験・練習総飛行時間： 約 20 時間		


「本書式は全2ページです。越える場合は各ページの表の幅を適宜修正してPDFで2ページに収めること。」

この面は記載せずに提出

	機体審査項目	審査結果			備考
		練習前	予選前	決勝前	
1 種類	1) 種類 <input type="checkbox"/> 飛行機 <input type="checkbox"/> 回転翼機 <input type="checkbox"/> 飛行船				
	2) オリジナル性 ○×				
2 重量	空虚重量 ・ 地上補助装置含む ・ 飛行船は最大長	g cm	g cm	g cm	200.0g 以下 (飛行船は 170cm 以下)
	空虚重量から地上補助装置 除いた機体の空虚重量	g	g	g	
3 動力	1) 動力系統種類 ○×				電池と電動モータでプロペラを回 す方式か？(回転翼機は別条件)
	2) モータ・プロペラの 取付・安全性 ○×				留具の誤使用, クラック, 接着・取り 付け不良等
	3) 絶縁 ○×				絶縁皮膜の徹底
4 バッテ リ	1) 種類 <input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Ni-Cd <input type="checkbox"/> Ni-MH <input type="checkbox"/> Li-Fe		<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Ni-Cd <input type="checkbox"/> Ni-MH <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Ni-Cd <input type="checkbox"/> Ni-MH <input type="checkbox"/> Li-Fe	Li-Po : 2セル以下(3.4~3.7V/セル) Ni-Cd : 7セル以下(1.2V/セル) Ni-MH: 7セル以下(1.2V/セル) Li-Fe : 2セル以下(3.3V/セル)
	2) セル数	セル	セル	セル	
	3) 残量・劣化具合 ○×				膨張など劣化や損傷がみられな いか, 送信機のバッテリー残量
5 機体	1) 進行方向の先端・突 起部安全性 ○×				制御不能時の機体が周囲に危害 を与えにくい対策されているか.
	2) 組立・装備状態安全 性 ○×				クラック, 接着不良, 取り付け不 良. リンケージの仮止は不可.
6 無線 方式	1) 2.4GHz(受信機とリ ンクして確認) ○×				ラジコン専用周波数
	2) 送受信部改造無し ○×				プロポ・データ伝送送受信器 技術適合マークの確認
	3) 非常時 ON-OFF 機能 ○×				緊急時には動力を遠隔操作により 確実にOFFできるか.
	4) フェールセーフ機 能 ○×				
7	推進系統全開, フル操 作の安全性 ○×				ランダムなフルパワーとフル反転状態 の組合せで, 全機機能し, 安全上の問 題が無いことを確認
8	ミッションのための 装置の安全性 ○×				
9	その他 (備考)				
10	機体審査結果 ○×				

第14回全日本学生室内飛行ロボットコンテスト

機体審査用紙 (ユニークデザイン)

エントリー部門			所属	鳥取大学
ユニークデザイン部門				
			(フリガナ) クロエ ツヴァイ	
予選飛行順	決勝飛行順	エントリーNo.	機体名	Chloe zwei
機体諸元				
種類	<input checked="" type="checkbox"/> 飛行機(ヘリウム使用 無) <input type="checkbox"/> 回転翼機(主回転翼を動力駆動しないもの) <input type="checkbox"/> 飛行船(浮揚ガスはヘリウムガスに限る)			
全長	430mm			
全幅	875mm			
全高	200mm			
				
動力源として、プロペラではなくクロスフローファンを使用				
空虚重量	217.0 グラム 注：飛行船の場合はヘリウム浮力を除く。			
バッテリー	種類： <input checked="" type="checkbox"/> Li-Po, <input type="checkbox"/> Ni-Cd, <input type="checkbox"/> Ni-MH, <input type="checkbox"/> Li-Fe	セル数：	2 セル	
重心位置	(機首)を基準に、(尾翼)方向へ (130) mm			
主翼面積と翼面荷重 (注：飛行船はガス容積を記載)	主翼面積：	15.52	dm ² , 翼面荷重：	13.98 グラム/dm ² (ガス容積： m ³)
	<p>独自ミッションに関連した装置の 図面もしくは写真② (この上に貼るか、この欄の文字を 消して、はめ込む)</p>			
全計画から開発までの期間： 約	20	週間	試験・練習総飛行時間： 約	3 時間




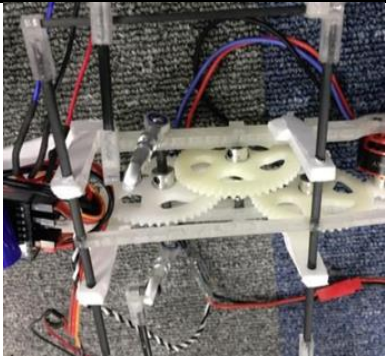


「本書式は全2ページです。越える場合は各ページの表の幅を適宜修正してPDFで2ページに収めること。」

この面は記載せずに提出

	機体審査項目	審査結果			備考
		練習前	予選前	決勝前	
1 種類	1) 種類	<input type="checkbox"/> 飛行機 <input type="checkbox"/> 回転翼機 <input type="checkbox"/> 飛行船			
	2) オリジナル性 ○×				
2 重量	空虚重量 ・地上補助装置含む ・飛行船は最大長	g cm	g cm	g cm	200.0g 以下 (飛行船は 170cm 以下)
	空虚重量から地上補助装置 除いた機体の空虚重量	g	g	g	
3 動力	1) 動力系統種類 ○×				電池と電動モータでプロペラを回 す方式か？(回転翼機は別条件)
	2) モータ・プロペラの 取付・安全性 ○×				留具の誤使用, クラック, 接着・取り 付け不良等
	3) 絶縁 ○×				絶縁皮膜の徹底
4 バッテ リ	1) 種類	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Ni-Cd <input type="checkbox"/> Ni-MH <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Ni-Cd <input type="checkbox"/> Ni-MH <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Ni-Cd <input type="checkbox"/> Ni-MH <input type="checkbox"/> Li-Fe	Li-Po :2セル以下(3.4~3.7V/セル) Ni-Cd :7セル以下(1.2V/セル) Ni-MH:7セル以下(1.2V/セル) Li-Fe :2セル以下(3.3V/セル)
	2) セル数	セル	セル	セル	
	3) 残量・劣化具合 ○×				膨張など劣化や損傷がみられな いか, 送信機のバッテリー残量
5 機体	1) 進行方向の先端・突 起部安全性 ○×				制御不能時の機体が周囲に危害 を与えにくい対策されているか,
	2) 組立・装備状態安全 性 ○×				クラック, 接着不良, 取り付け不 良, リンケージの仮止は不可,
6 無線 方式	1) 2.4GHz(受信機とリ ンクして確認) ○×				ラジコン専用周波数
	2) 送受信部改造無し ○×				プロポ・データ伝送送受信器 技術適合マークの確認
	3) 非常時 ON-OFF 機能 ○×				緊急時には動力を遠隔操作により 確実にOFFできるか,
	4) フェールセーフ機 能 ○×				
7	推進系統全開, フル操 作の安全性 ○×				ランダムなフルパワーとフル反転状態 の組合せで, 全機機能し, 安全上の問 題が無いことを確認,
8	ミッションのための 装置の安全性 ○×				
9	その他 (備考)				
10	機体審査結果 ○×				

第12回全日本学生室内飛行ロボットコンテスト

機体審査用紙 (ユニークデザイン)

エントリー部門			所属	北九州工業高等専門学校		
ユニークデザイン部門				(フリガナ) ザンゲ		
予選飛行順	決勝飛行順	エントリーNo.	機体名	ZANGE		
機体諸元						
種類	飛行機					
全長	700mm					
全幅	1702mm					
全高	230mm					
						
内翼で羽ばたき飛行, 外翼でひねり飛行する						
空虚重量	300 グラム 注: 飛行船の場合はヘリウム浮力を除く.					
バッテリー	Li-Po			セル数:	2	セル
重心位置	(機体の先端) を基準に, (尾翼) 方向へ (180) mm					
主翼面積と翼面荷重 (注: 飛行船はガス容積を記載)		主翼面積: 27 dm ² , 翼面荷重: 11.111 グラム/dm ² (ガス容積: m ³)				
						
全計画から開発までの期間: 約		8	週間	試験・練習総飛行時間: 約		2 時間
				試験・練習総飛行時間: 約		2 時間

「本書式は全2ページです。越える場合は各ページの表の幅を適宜修正してPDFで2ページに収めること。」

この面は記載せずに提出

	機体審査項目	審査結果			備考
		練習前	予選前	決勝前	
1 種類	1) 種類	<input type="checkbox"/> 飛行機 <input type="checkbox"/> 回転翼機 <input type="checkbox"/> 飛行船			
	2) オリジナル性 ○×				
2 重量	空虚重量 (飛行船は最大長)	g cm	g cm	g cm	200.0g 以下 (飛行船は 170cm 以下)
3 動力	1) 動力系統種類 ○×				電池と電動モータでプロペラを回す方式か？(回転翼機は別条件)
	2) モータ・プロペラの取付・安全性 ○×				留具の誤使用, クラック, 接着・取り付け不良等
	3) 絶縁 ○×				絶縁皮膜の徹底
4 バッテリー	1) 種類	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Ni-Cd <input type="checkbox"/> Ni-MH <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Ni-Cd <input type="checkbox"/> Ni-MH <input type="checkbox"/> Li-Fe	<input type="checkbox"/> Li-Po <input type="checkbox"/> Ni-Cd <input type="checkbox"/> Ni-MH <input type="checkbox"/> Li-Fe	Li-Po :2セル以下(3.4~3.7V/セル) Ni-Cd :7セル以下(1.2V/セル) Ni-MH:7セル以下(1.2V/セル) Li-Fe :2セル以下(3.3V/セル)
	2) セル数	セル	セル	セル	
	3) 残量・劣化具合 ○×				膨張など劣化や損傷がみられないか, 送信機のバッテリー残量
5 機体	1) 進行方向の先端・突起部安全性 ○×				制御不能時の機体が周囲に危害を与えにくい対策されているか,
	2) 組立・装備状態安全性 ○×				クラック, 接着不良, 取り付け不良, リンケージの仮止は不可,
6 無線方式	1) 2.4GHz(受信機とリンクして確認) ○×				ラジコン専用周波数
	2) 送受信部改造無し ○×				プロポ・データ伝送送受信器技術適合マークの確認
	3) 非常時 ON-OFF 機能 ○×				緊急時には動力を遠隔操作により確実にOFFできるか,
	4) フェールセーフ機能 ○×				
7	推進系統全開, フル操作の安全性 ○×				ランダムなフルパワーとフル反転状態の組合せで, 全機機能し, 安全上の問題が無いことを確認,
8	ミッションのための装置の安全性 ○×				
9	その他 (備考)				
10	機体審査結果 ○×				